

ERCD命令一览表

语言名	含义
MOVA	移动至点位数据位置
MOVI	从当前位置起按点位数据量移动
MOVF	移动直至收到指定的DI输入
JMP	跳至指定程序的指定标签
JMPF	根据输入条件,跳至指定程序的指定标签
JMPB	通用输入或存储器输入为指定状态时,跳至指定标签
L	定义JMP语句、JMPF语句等的跳转目标
CALL	执行其它程序
DO	进行通用输出或存储器输出的ON/OFF
WAIT	等待至通用输入或存储器输入变为指定状态
TIMR	按照指定时间等待进入下一步
P	点位变量的定义
P+	在点位变量上加1
P-	从点位变量中减1
SRVO	进行伺服的ON/OFF
STOP	程序执行的暂时中断
ORGN	执行原点复归动作
TON	执行指定任务
TOFF	停止指定任务
JMPP	轴的位置关系与指定条件相同时,跳至指定标签

语言名	含义
MAT	矩阵的定义
MSEL	移动矩阵的指定
MOVMM	移动至矩阵中的指定托盘工件位置
JMPC	计数器数组变量C与指定值相等时,跳至指定标签
JMPD	计数器变量D与指定值相等时,跳至指定标签
CSEL	计数器数组变量C的数组元素的指定
C	计数器数组变量C的定义
C+	在计数器数组变量C上加上指定值
C-	从计数器数组变量C中减去指定值
D	计数器变量D的定义
D+	在计数器变量D上加上指定值
D-	从计数器变量D中减去指定值
SHFT	仅指定位点数据执行坐标位置的位移
IN	将指定的通用输入或存储器输入的位信息保存至计数器变量D
OUT	将计数器变量D的值输出至指定的通用输出或存储器输出
LET	将指定变量的值代入其它变量
TORQ	最大扭矩指令值的定义