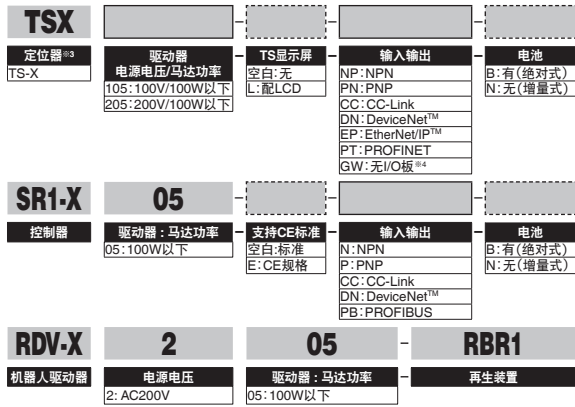
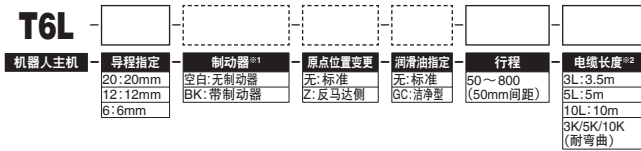


# T6L

- 高导程: 导程20
- 可选择原点反马达侧
- 适用控制器100V/200V规格



## 订购型号



- ※1. 导程为20mm时, 不能选择带制动器规格(垂直规格)。
- ※2. 标准机器人电缆为固定用电缆(3L/5L/10L)。可选择耐弯曲电缆。详情请参阅P.596~开始的机器人电缆一览。
- ※3. 有关DIN导轨的详情请参阅P.500。
- ※4. 使用网关功能时请选择。详情请参阅P.62。

## 基本规格

马达输出 AC	60 W		
重复定位精度 <sup>※1</sup>	±0.02 mm		
减速机构	滚珠丝杆φ12 (C10级)		
滚珠丝杆导程	20 mm	12 mm	6 mm
最高速度 <sup>※2</sup>	1333 mm/sec	800 mm/sec	400 mm/sec
最大搬运重量	水平使用时 10 kg	12 kg	30 kg
	垂直使用时 —	4 kg	8 kg
额定推力	51 N	85 N	170 N
行程	50 mm ~ 800 mm (50 mm间距)		
总长	水平使用时 行程+247.5 mm		
	垂直使用时 行程+285.5 mm		
主机截面最大外形	W65 mm × H56 mm		
电缆长度	标准: 3.5m / 选配: 5m、10m		
线性导轨形式	2列哥特式拱形×1导轨		
位置检测器	旋转变压器 <sup>※3</sup>		
分辨率	16384脉冲/圈		

- ※1. 单方向的重复定位精度。
- ※2. 行程超过600mm时, 根据动作区域不同, 可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时, 请参考图纸下方的表中所示的最高速度, 通过程序下调速度。
- ※3. 位置检测器(旋转变压器)为增量式和绝对式规格通用。控制器有备份功能时为绝对式规格。

## 允许突出量<sup>※</sup>

水平使用时 (单位:mm)				壁面安装使用时 (单位:mm)				垂直使用时 (单位:mm)			
导程	A	B	C	导程	A	B	C	导程	A	B	C
20	2kg	319	184	234	2kg	234	152	265	1kg	355	352
	6kg	98	37	77		61	13	71		2kg	165
	10kg	64	0	55		30	0	42			4kg
	3kg	624	125	335	12	3kg	293	96	510		2kg
	8kg	273	41	121		8kg	89	14	210		4kg
	12kg	216	24	77		12kg	43	0	130		2kg
	5kg	694	73	236	6	5kg	204	45	530		4kg
	10kg	374	33	109		10kg	72	0	245		8kg
	30kg	159	0	25		30kg	0	0	0		

- ※ 导轨寿命10,000km时滑块上面中心至搬运重心的距离。
- ※ 计算寿命时的行程为600mm。

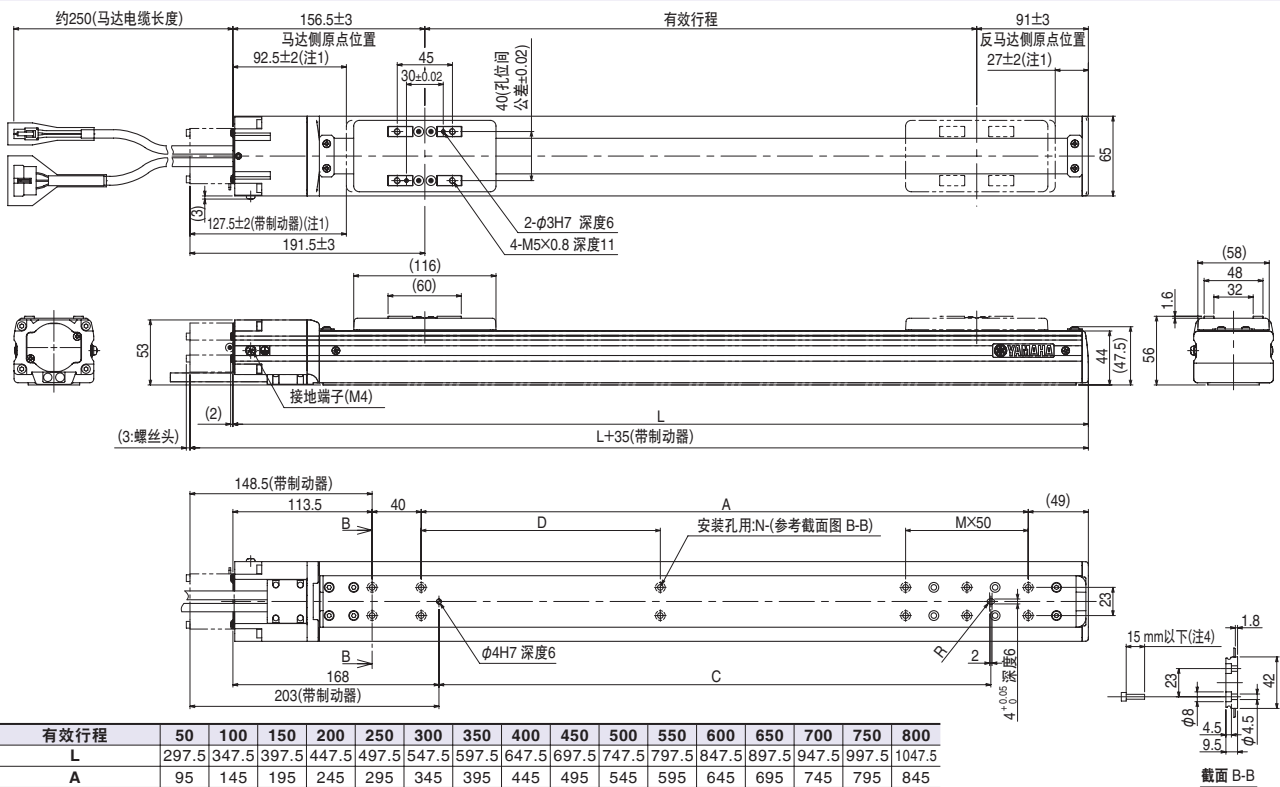
## 容许静态力矩

(单位: N·m)		
MY	MP	MR
35	40	50

## 适用控制器

控制器	运行方法
SR1-X05	程序/ 点位跟踪/ 远程命令/ 联机指令
TS-X105	点位跟踪/ 远程命令
RDV-X205-RBR1	脉冲列

## T6L



有效行程	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800		
L	297.5	347.5	397.5	447.5	497.5	547.5	597.5	647.5	697.5	747.5	797.5	847.5	897.5	947.5	997.5	1047.5		
A	95	145	195	245	295	345	395	445	495	545	595	645	695	745	795	845		
C	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800		
D	—	—	—	—	—	—	195	195	195	195	195	195	195	195	195	195		
M	0	1	2	3	4	5	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9		
N	6	8	10	12	14	16	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26		
主机重量 (kg) <sup>※3</sup>	2.4	2.6	2.8	3.1	3.3	3.5	3.7	4.0	4.2	4.4	4.6	4.8	5.1	5.3	5.5	5.7		
各行程 最高速度 <sup>※5</sup> (mm/sec)	导程 20						1333						1133					
	导程 12						800						680					
	导程 6						400						340					
速度设定	—						85%						75%					

- 注1. 从两端到机械限位器限停的位置。
- 注2. 马达电缆最小弯曲半径为R30。
- 注3. 不含制动器的重量。带制动器时的重量比主机重量表中所示值重0.2kg。
- 注4. 安装应使用杆长为15mm以下的内六角螺栓(M4×0.7)。
- 注5. 行程超过600mm时, 根据动作区域不同, 可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时, 请参考左表中所示的最高速度, 下调动作速度。