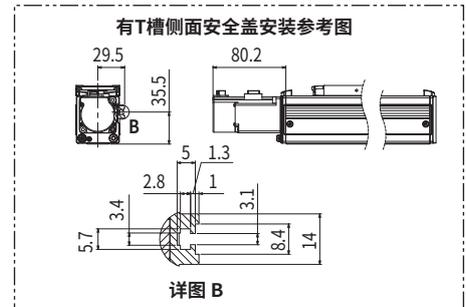
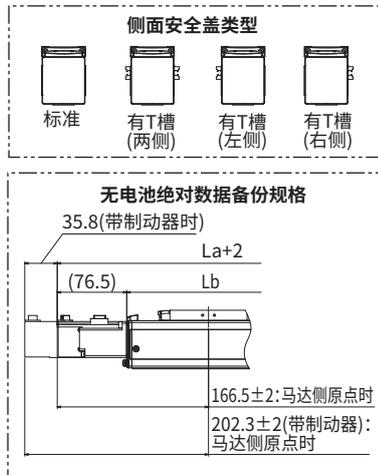
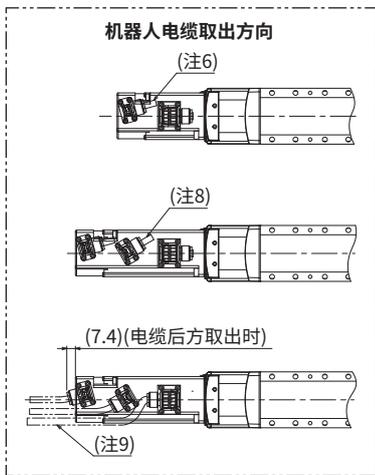
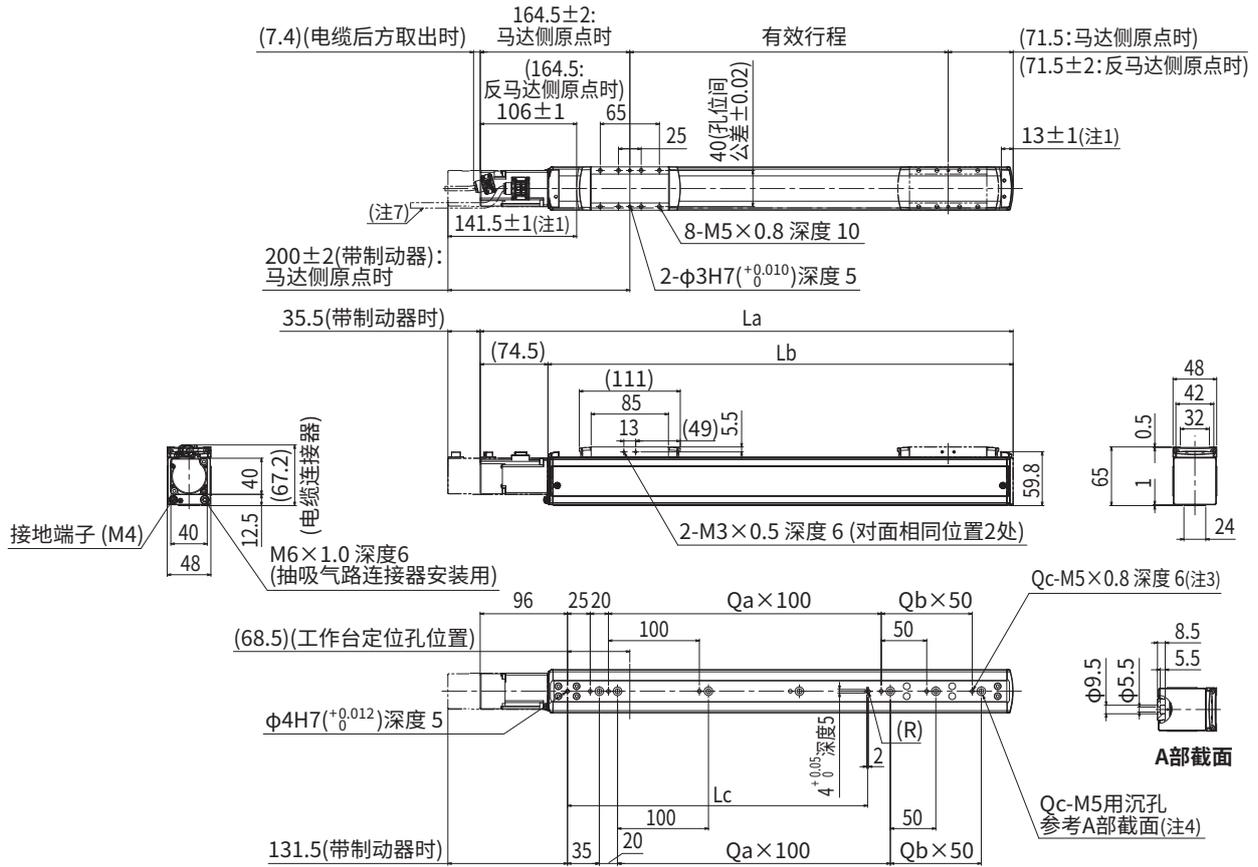




AGXS05L 直线型 (S)



- 注1. 从两端到机械限位器限停的位置。
- 注2. 变更原点复归方向时,可通过参数进行变更。(标准为马込侧原点。变更步骤请参阅EP-01的使用说明书)
- 注3. 用螺孔安装主机时,请拆下固定螺钉进行固定。
- 注4. 用沉孔(A部截面)安装主机时,请从内侧拆下盖子进行固定。应用杆长为15mm以下的内六角螺栓(M5×0.8)。
- 注5. 不含制动器的重量。带制动器时的重量比主机重量表中所示值重0.2kg。
- 注6. 机器人电缆前方取出时。
- 注7. 机器人电缆后方取出时。
- 注8. 机器人电缆(带制动器)前方取出时。
- 注9. 机器人电缆(带制动器)后方取出时。
- 注10. 固定机器人电缆的最小弯曲半径为R30。用作耐弯曲电缆时,最小弯曲半径应在R50以上。
- 注11. 有T槽侧面安全盖用于安装传感器。
- 注12. 供油用喷嘴(推荐)(详情参阅P.143)

有效行程	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
La	286	336	386	436	486	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	
Lb	211.5	261.5	311.5	361.5	411.5	461.5	511.5	561.5	611.5	661.5	711.5	761.5	811.5	861.5	911.5	961.5	
Lc	130	130	130	130	330	330	330	330	330	330	630	630	630	630	630	630	
Qa	1	1	1	1	3	3	3	3	3	3	6	6	6	6	6	6	
Qb	0	1	2	3	0	1	2	3	4	5	0	1	2	3	4	5	
Qc	3	4	5	6	5	6	7	8	9	10	8	9	10	11	12	13	
主机重量(kg) <sup>注5</sup>	1.8	1.9	2.1	2.2	2.4	2.6	2.7	2.9	3.0	3.2	3.3	3.5	3.6	3.8	3.9	4.1	
最高速度 (mm/sec)	导程20												1066	933	800	666	
	导程10												666	532	466	400	333
	导程5												333	266	233	200	166
	速度设定												-	80%	70%	60%	50%

