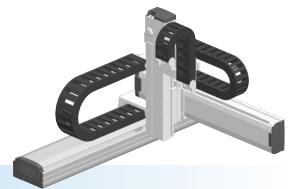


MXYx 3轴/ZFH

●臂式 ●护线链 ●Z轴滑台固定:基座移动型(200W)



订购型号

MXYx - C			ZFH		
机器人主机	电缆	组合	X轴	Y轴	Z轴
	A1		25~125cm	15~65cm	15~35cm
	A2				
	A3				
	A4				
					3L: 3.5m 5L: 5m 10L: 10m

RCX340-3							
适用控制器 / 控制轴数	安全规格	选配件A (OP.A)	选配件B (OP.B)	选配件C (OP.C)	选配件D (OP.D)	选配件E (OP.E)	绝对数据 备用电池

请指定控制器的各种设定项目。RCX340 ▶ P.544

RCX240	R						
适用控制器	支持CE标准	再生装置	扩展I/O	网络选项	IVY系统	夹持器	电池

请指定控制器的各种设定项目。RCX240/RCX240S ▶ P.534

基本规格

	X轴	Y轴	Z轴
轴组成 ^{*1}	F17	F14H	相当于F10-BK 导轨加强型
马达输出 AC	400 W	200 W	200 W
重复定位精度 ^{*2}	±0.01 mm	±0.01 mm	±0.01 mm
驱动方式	滚珠丝杆(C7级)	滚珠丝杆(C7级)	滚珠丝杆(C7级)
滚珠丝杆导程 ^{*3} (减速比)	20 mm	20 mm	10 mm
最高速度 ^{*4}	1200 mm/sec	1200 mm/sec	600 mm/sec
动作范围	250~1250 mm	150~650 mm	150~350 mm
机器人电缆长度	标准:3.5m 选配:5m、10m		

*1. 标准品由以往的ZF变更为刚性更高的ZFH。需要ZF的用户,请咨询本公司。

*2. 框架加工(安装孔、攻丝孔)与单轴机器人不同,请务必加以注意。

*3. 单方向的重复定位精度。

*4. 也可提供产品手册未刊载的导程。详情请咨询本公司。

*5. X轴行程超过850mm时,根据动作区域不同,可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时,应参考图纸下方的表中所示的最高速度,通过参数或程序下调速度。

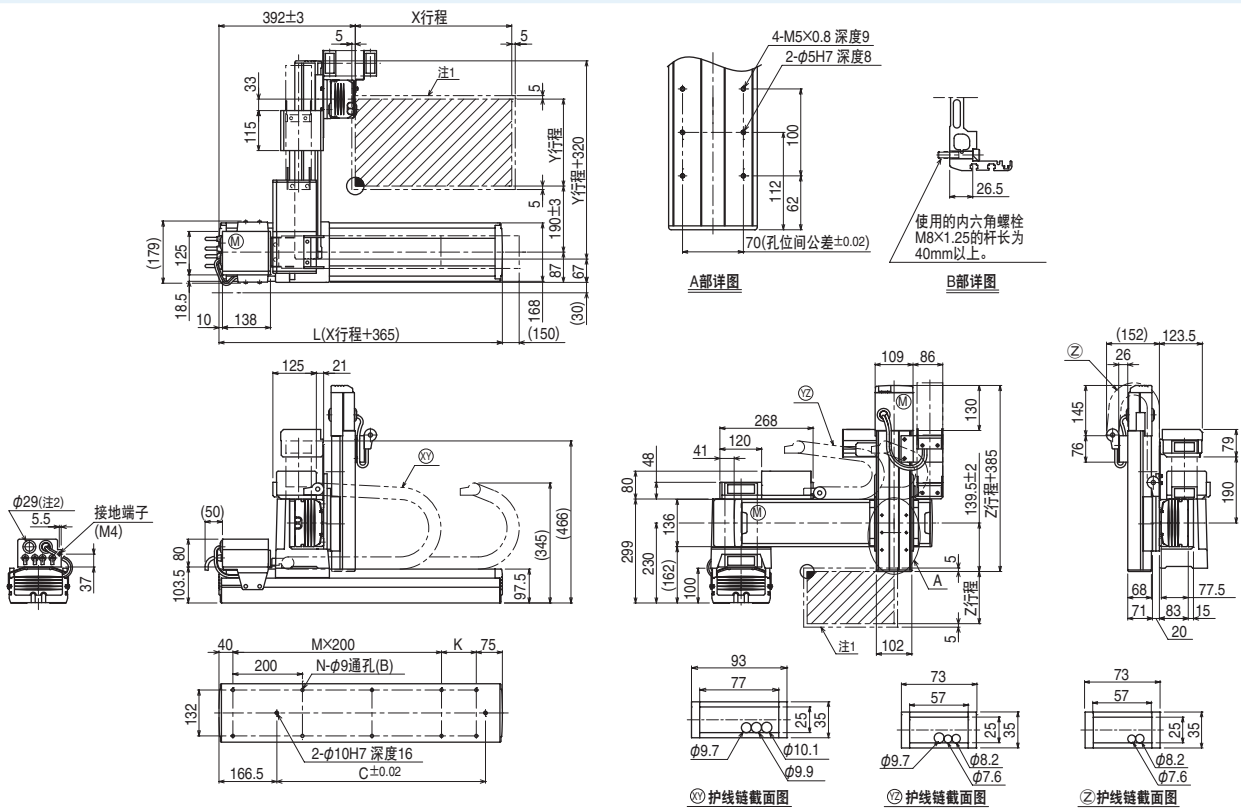
最大可搬运重量 (kg)

Y行程(mm)	Z行程(mm)		
	150	250	350
150	14	13	12
250	14	13	12
350	14	13	12
450	12	11	10
550	12	11	10
650	8	7	6

适用控制器

控制器	运行方法
RCX340 RCX240-R	程序/点位跟踪/ 远程命令/联机指令

MXYx 3轴/ZFH A1



X行程	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	
	L	615	715	815	915	1015	1115	1215	1315	1415	1515	1615
K	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	
C	240	420	600	600	780	780	960	960	1140	1140	1320	
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	
Y行程	150	250	350	450	550	650						
Z行程	150	250	350									
各行程最高速度 ^{注3} (mm/sec)	X轴	1200					960	840	720	600	480	
	速度设定	—					80%	70%	60%	50%	40%	

注1. 原点复位时的移动范围以及被限位器限停的位置。
注2. 用户用的电缆取出口。

注3. X轴行程超过850mm时,根据动作区域不同,可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时,应参考左表中所示的最高速度,通过参数或程序下调速度。