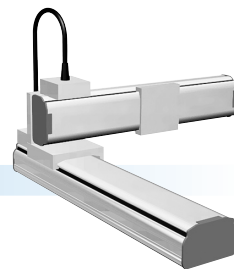


# SXYx 2轴

●臂式 ●自立电缆



## 订购型号

<b>SXYx - S</b>					<b>RCX222</b>				
机器人主机	电缆	组合	X轴行程	Y轴行程	电缆长度	适用控制器	支持CE标准	输入输出选择1	输入输出选择2
A1	A1		15~85cm	15~65cm	3L:3.5m 5L:5m 10L:10m	RCX222	空白:标准 E:CE规格	N:NPN*1 P:PNP CC:CC-Link DN:DeviceNet™ PB:PROFIBUS EN:Ethernet YC:YC-Link*2	空白:无 N1:OPDIQ24/16 (NPN)*1 P1:OPDIQ24/17 (PNP) EN:Ethernet*3

\*1. CE规格时,不能选择NPN。  
\*2. 仅适用于主轴,有关YC-Link的详情,请参阅P68的说明。  
\*3. 只有输入输出选择1选择CC或DN或PB时,输入输出选择2才可选择EN。

## 基本规格

	X轴	Y轴
轴组成*1	F14H	F14
马达输出 AC	200 W	100 W
重复定位精度*2	±0.01 mm	±0.01 mm
驱动方式	滚珠丝杆(C7级)	滚珠丝杆(C7级)
滚珠丝杆导程*3(减速比)	20 mm	20 mm
最高速度*4	1200 mm/sec	1200 mm/sec
动作范围	150~850 mm	150~650 mm
机器人电缆长度	标准:3.5m 选配:5m、10m	

\*1. 框架加工(安装孔、攻丝孔)与单轴机器人不同,请务必加以注意。  
\*2. 单方向的重复定位精度。  
\*3. 也可提供产品手册未刊载的导程。详情请咨询本公司。  
\*4. X轴行程超过750mm时,根据动作区域不同,可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时,应参考图纸下方的表中所示的最高速度,通过参数或程序下调速度。

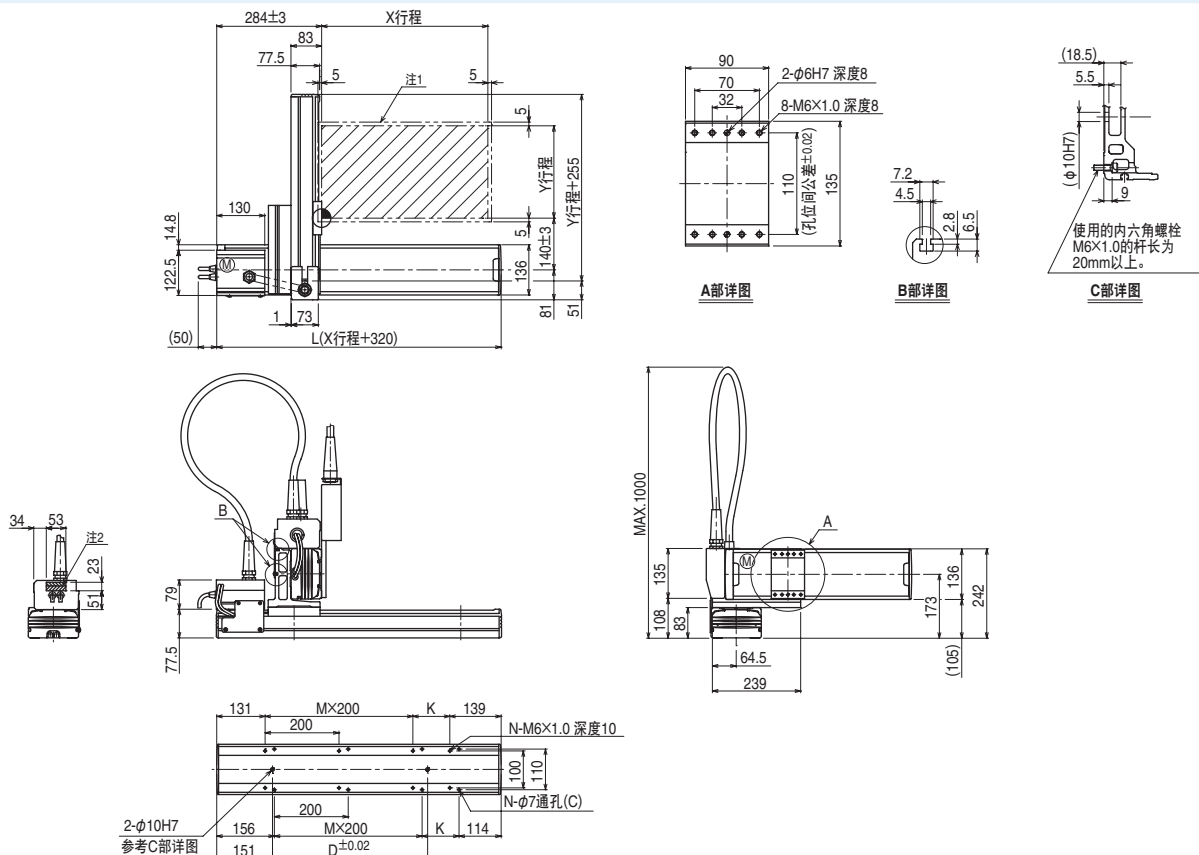
## 最大可搬运重量 (kg)

Y行程(mm)	XY2轴
150	20
250	17
350	15
450	13
550	11
650	9

## 适用控制器

控制器	运行方法
RCX222	程序/点位跟踪/ 远程命令/联机指令

## SXYx 2轴 A1

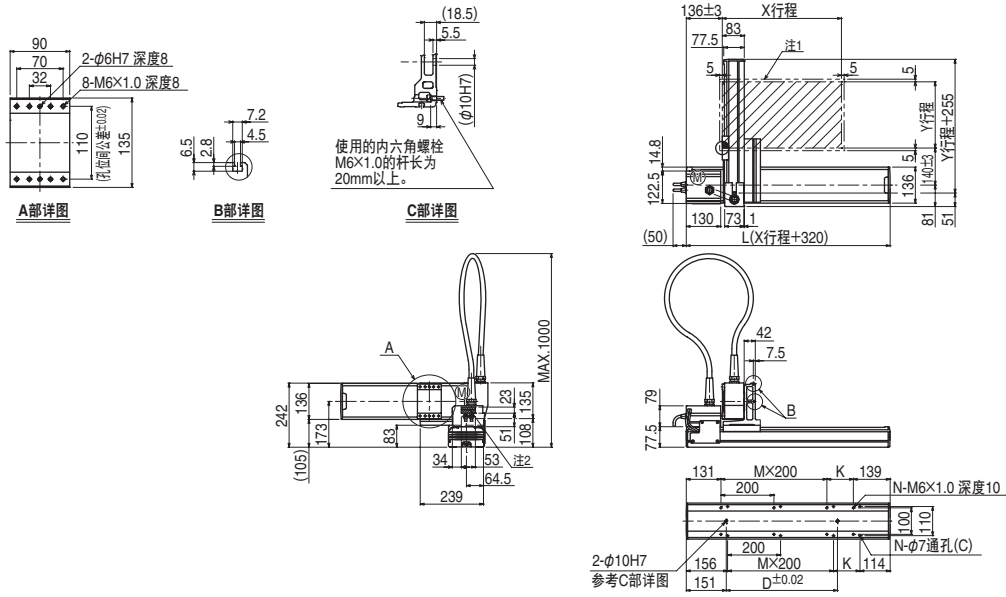


X行程	150	250	350	450	550	650	750	850	
	L	470	570	670	770	870	970	1070	1170
K	200	100	200	100	200	100	200	100	
D	240	240	420	420	600	600	780	960	
M	0	1	1	2	2	3	3	4	
N	4	6	6	8	8	10	10	12	
Y行程									
	150	250	350	450	550	650			
各行程最高速度*3 (mm/sec)	X轴		1200				960	780	
	速度设定		—				80%	65%	

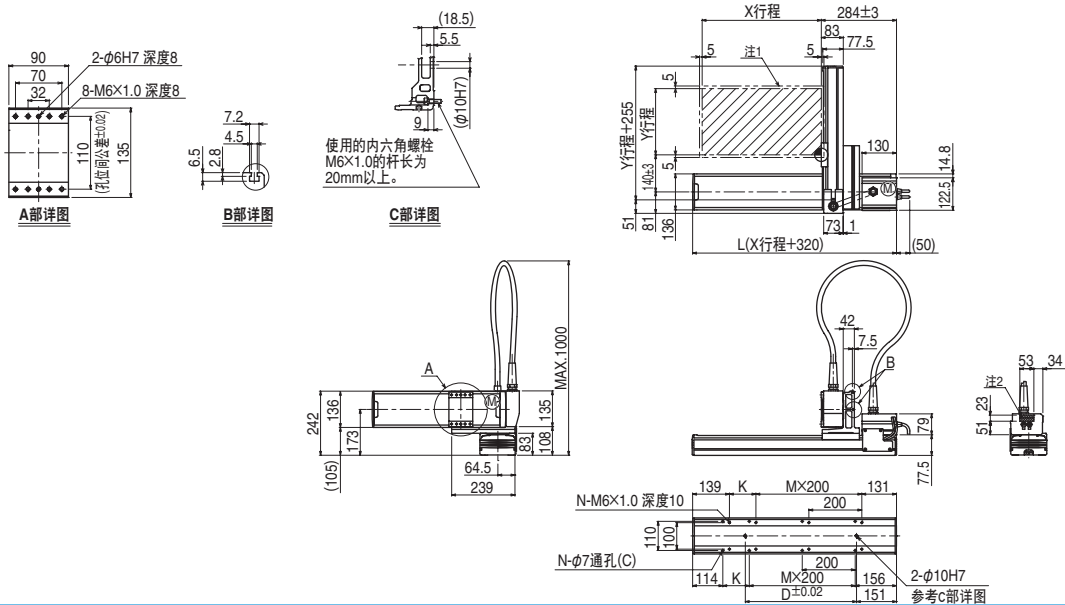
注1. 原点复位时的移动范围以及被限位器限停的位置。  
注2. 斜线部分位置表示用户用的电缆取出口。

注3. X轴行程超过750mm时,根据动作区域不同,可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时,应参考左表中所示的最高速度,通过参数或程序下调速度。

SXYx 2轴 A2



SXYx 2轴 A3



SXYx 2轴 A4

