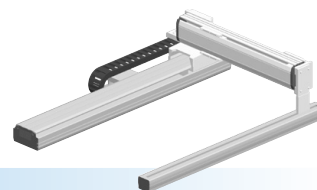


HXYLx 2轴

● 支撑龙门式 ● 护线链



■ 订购型号

HXYLx - C						RCX222HP		R		
机器人主机	电缆	组合	X轴行程	Y轴行程	电缆长度	适用控制器	支持CE标准	再生装置	输入输出选择1	输入输出选择2
		G1 G2 G3 G4	115~205cm	25~105cm	3L:3.5m 5L:5m 10L:10m	RCX222HP	空白:标准 E:CE规格	R:RG2	N:NPN ^{※1} P:PNP CC:CC-Link DN:DeviceNet™ PB:PROFIBUS EN:Ethernet YC:YC-Link ^{※2}	空白:无 N1:OPDIO24/16 (NPN) ^{※1} P1:OPDIO24/17 (PNP) EN:Ethernet ^{※3}

※1. CE规格时,不能选择NPN。
※2. 仅适用于主轴。有关YC-Link的详情,请参阅P68的说明。
※3. 只有输入输出选择1选择CC或DN或PB时,输入输出选择2才可选择EN。

■ 基本规格

	X轴	Y轴
轴组成 ^{※1}	F20N	F17
马达输出 AC	400 W	400 W
重复定位精度 ^{※2}	±0.04 mm	±0.01 mm
驱动方式	滚珠丝杆(C10级)	滚珠丝杆(C7级)
滚珠丝杆导程 ^{※3} (减速比)	20 mm	20 mm
最高速度 ^{※4}	1200 mm/sec	1200 mm/sec
动作范围	1150~2050 mm	250~1050 mm
机器人电缆长度	标准:3.5m 选配:5m、10m	

※1. 框架加工(安装孔、攻丝孔)与单轴机器人不同,请务必加以注意。
※2. 单方向的重复定位精度。
※3. 也可提供产品手册未刊载的导程。详情请咨询本公司。
※4. Y轴行程超过850mm时,根据动作区域不同,可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时,应参考图纸下方的表中的最高速度,通过参数或程序下调速度。

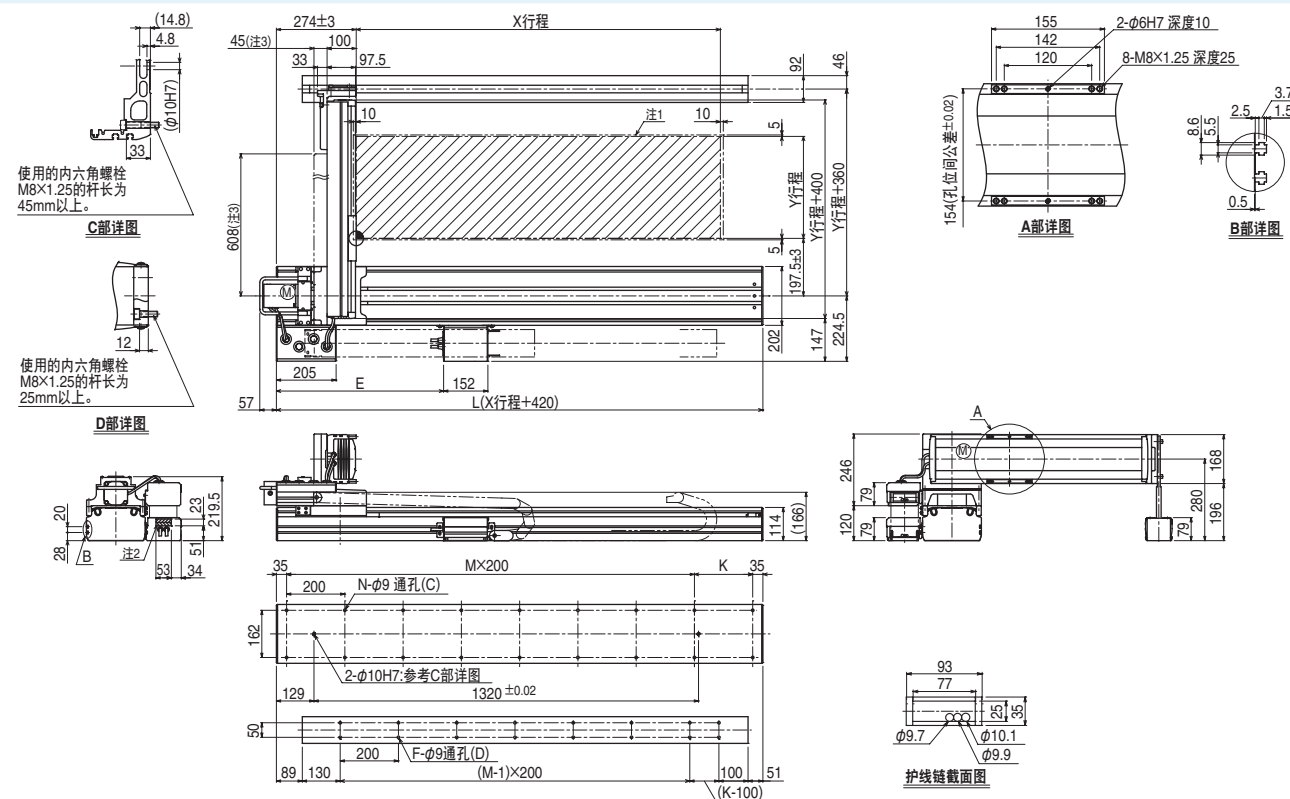
■ 最大可搬运重量 (kg)

Y行程(mm)	XY2轴
250~1050	50

■ 适用控制器

控制器	运行方法
RCX222HP-R	程序/点位跟踪/ 远程命令/联机指令

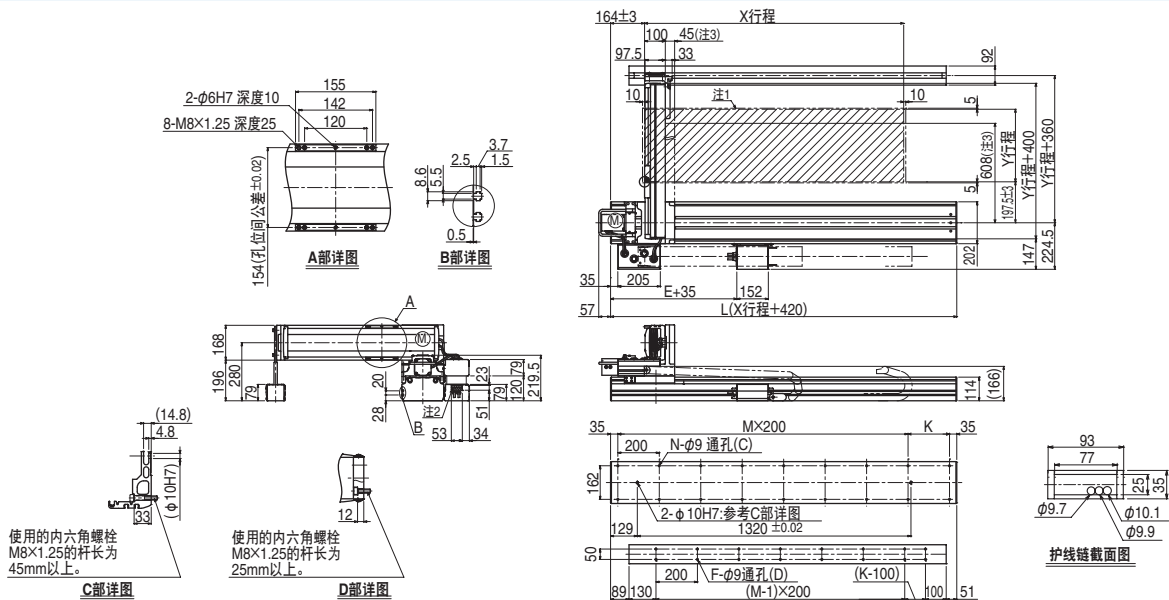
HXYLx 2轴 G1



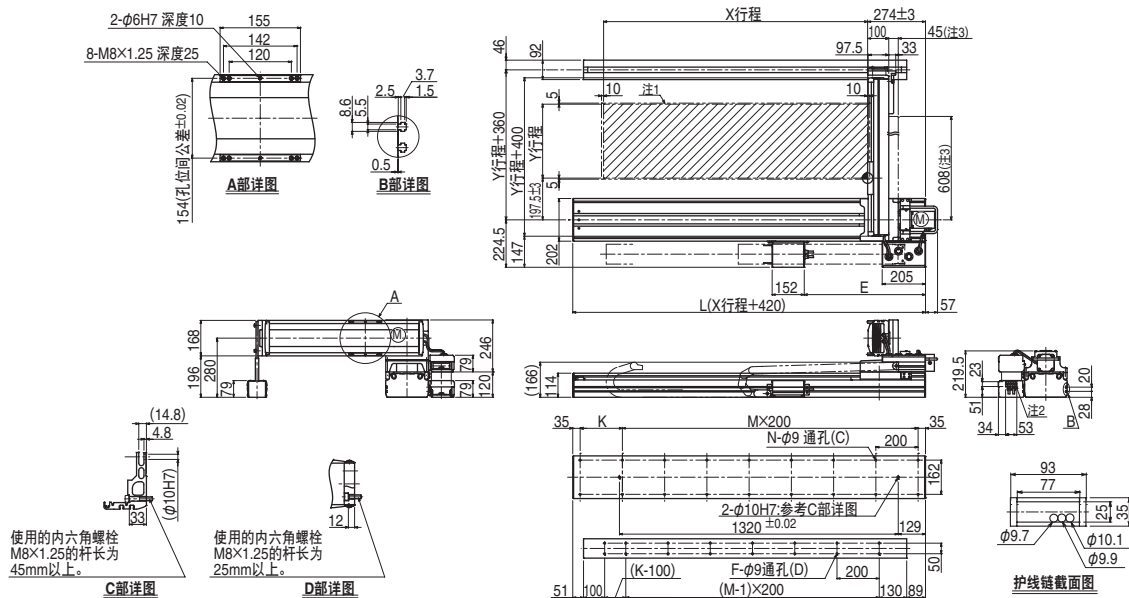
X行程	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050
L	1570	1670	1770	1870	1970	2070	2170	2270	2370	2470
E	528	574	620	666	712	758	804	850	896	942
K	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200
M	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11
N	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
F	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24
Y行程	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	
各行程最高速度 ^{※4} (mm/sec)	Y轴		1200		960		840	720		
速度设定			—		80%		70%	60%		

注1. 原点复位时的移动范围以及被限位器限停的位置。
注2. 用户用的电缆出口。
注3. 加强支架的尺寸。(Y行程为750以上时安装。)
注4. Y轴行程超过850mm时,根据动作区域不同,可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时,应参考左表中的最高速度,通过参数或程序下调速度。

使用的内六角螺栓
M8×1.25的杆长为
45mm以上。



使用的内六角螺栓
M8×1.25的杆长为
45mm以上。

[illegible]