XYX 2_m



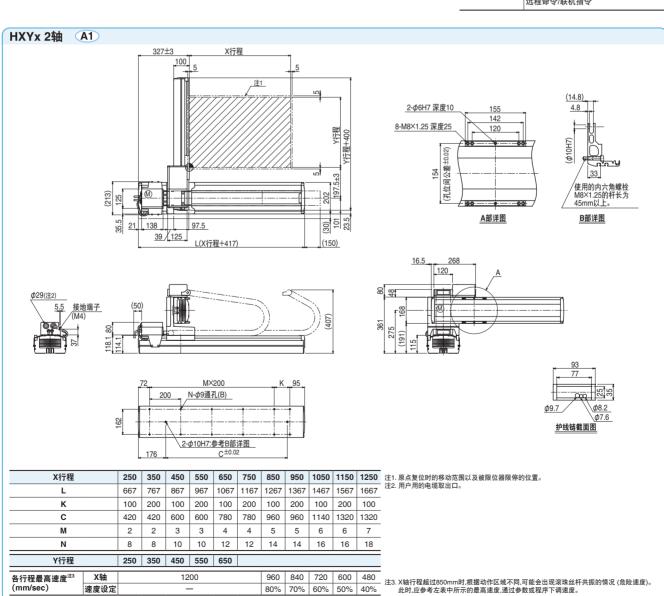
- ※1. CE观伯则,不能选择IVFN。 ※2. 仅适用于主轴。有关YC-Link的详情,请参阅P.68的说明。 ※3. 只有輸入輸出选择1选择CC或DN或PB时,輸入輸出选择2才可选择EN。

■基本规格		
	X轴	Y轴
轴组成*1	F20	F17
马达输出 AC	600 W	400 W
重复定位精度**2	±0.01 mm	±0.01 mm
驱动方式	滚珠丝杆(C7级)	滚珠丝杆(C7级)
滚珠丝杆导程 ^{*3} (减速比)	20 mm	20 mm
最高速度**4	1200 mm/sec	1200 mm/sec
动作范围	250~1250 mm	250~650 mm
机器人电缆长度	标准:3.5m 选配:5m、10m	

- ※1. 框架加工(安装孔、攻丝孔)与单轴机器人不同,请务必加以注意。
- ※2.单方向的重复定位精度。 ※3. 也可提供产品手册未刊载的导程。详情请咨询本公司。
- ※4. X轴行程超过850mm时,根据动作区域不同可能会出现滚珠丝杆共振的情况 (危险速度)。 此时,应参考图纸下方的表中所示的最高速度,通过参数或程序下调速度。

■最大可搬运重量	
Y行程(mm)	XY2轴
250	40
350	40
450	35
550	30
650	30

■适用控制器		
控制器	运行方法	
RCX222HP-R	程序/点位跟踪/ 远程命令/联机指令	



HXYX 2

