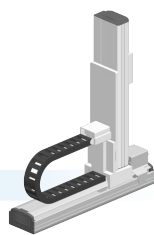


HXYx 2轴



● 抬举式 ● 护线链

订购型号

HXYx - C - P2 [] [] [] **RCX222HP** [] **R** [] []

机器人主机	电缆	组合	X轴行程 25~125cm	Y轴行程 25~105cm	电缆长度 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m	适用控制器 RCX222HP	支持CE标准 空白:标准 E:CE规格	再生装置 R:RG2	输入输出选择1 N:NPN ^{※1} P:PNP CC:CC-Link DN:DeviceNet™ PB:PROFIBUS EN:Ethernet YC:YC-Link ^{※2}	输入输出选择2 空白:无 N1:OP.DIO24/16 (NPN) ^{※1} P1:OP.DIO24/17 (PNP) EN:Ethernet ^{※3}
-------	----	----	------------------	------------------	-------------------------------------	-------------------	---------------------------	---------------	--	--

※1. CE规格时,不能选择NPN。
 ※2. 仅适用于主轴。有关YC-Link的详情,请参阅P68的说明。
 ※3. 只有输入输出选择1选择CC或DN或PB时,输入输出选择2才可选择EN。

基本规格

	X轴	Y轴
轴组成 ^{※1}	F20	F20-BK
马达输出 AC	600 W	600 W
重复定位精度 ^{※2}	±0.01 mm	±0.01 mm
驱动方式	滚珠丝杆(C7级)	滚珠丝杆(C7级)
滚珠丝杆导程 ^{※3} (减速比)	20 mm	10 mm
最高速度 ^{※4}	1200 mm/sec	600 mm/sec
动作范围	250~1250 mm	250~1050 mm
机器人电缆长度	标准:3.5 m 选配:5 m, 10 m	

※1. 框架加工(安装孔、攻丝孔)与单轴机器人不同,请务必加以注意。
 ※2. 单方向的重复定位精度。
 ※3. 也可提供产品手册未刊载的导程。详情请咨询本公司。
 ※4. X轴、Y轴行程超过850mm时,根据动作区域不同,可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时,应参考图纸下方的表中所示的最高速度,通过参数或程序下调速度。

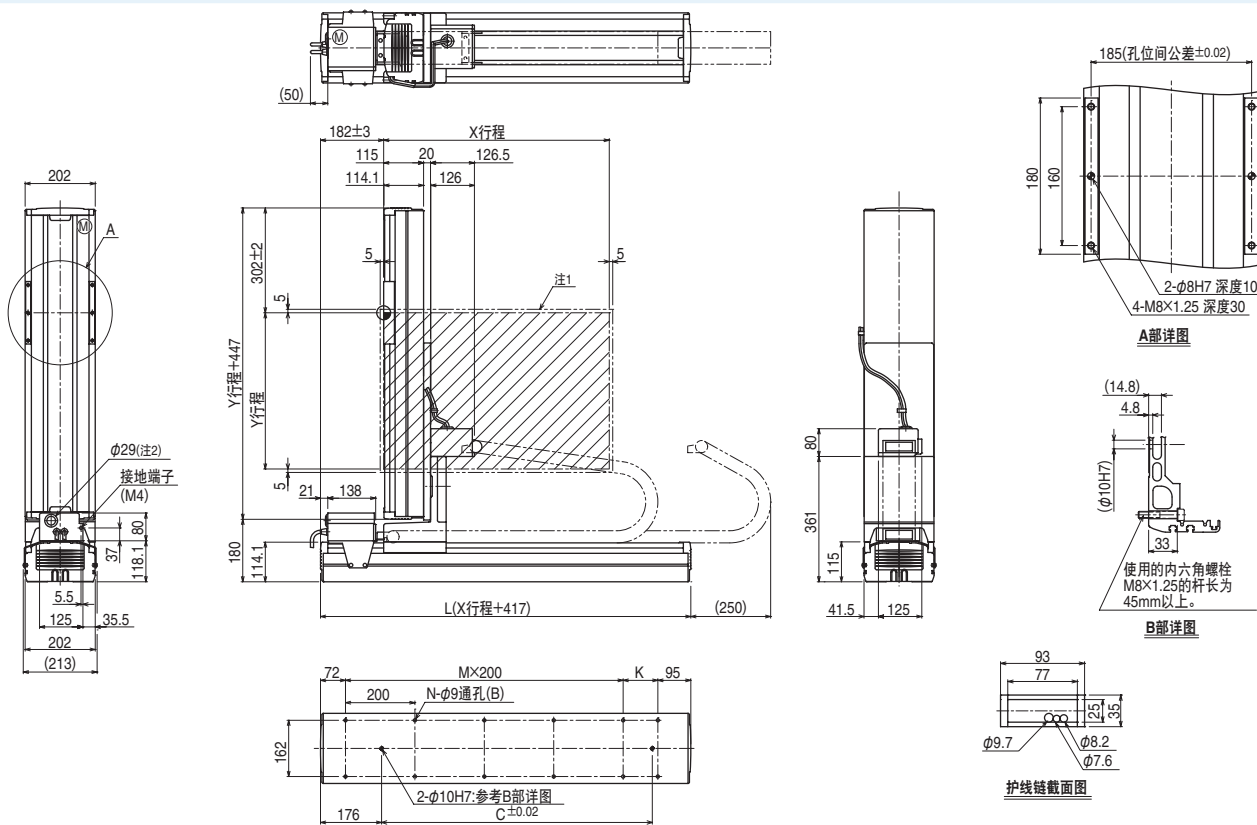
最大可搬运重量 (kg)

Y行程(mm)	XY2轴
250~1050	30

适用控制器

控制器	运行方法
RCX222HP-R	程序/点位跟踪/ 远程命令/联机指令

HXYx 2轴 P2



X行程	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	
L	667	767	867	967	1067	1167	1267	1367	1467	1567	1667	
K	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	
C	420	420	600	600	780	708	960	960	1140	1320	1320	
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	
Y行程	250	350	450	550	650	750	850	950	1050			
各行程最高速度 ^{※3} (mm/sec)	X轴	1200					960	840	720	600	480	
	Y轴	600					480	420	360			
速度设定	—					80%	70%	60%	50%	40%		

注1. 原点复位时的移动范围以及被限位器限停的位置。
 注2. 用户用的电缆取出口。

注3. X轴、Y轴行程超过850mm时,根据动作区域不同,可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时,应参考左表中所示的最高速度,通过参数或程序下调速度。